



СИНТЕЗ И АНАЛИЗ НА АЛГОРИТМИ

Лекции - 30 часа

Лабораторни упражнения - 30 часа

Изпитна процедура - тест

Лектор:

• Доц. д-р Елена Рачева
404 ТВ
сл. тел. 383-628

Асистенти:

ас. Антоанета Иванова
ас. Мая Тодорова
ас. Нели Калчева
ас. Павлина Линова
ас. Надежда Цветкова

Семестриален контрол	
<i>форма</i>	<i>точки</i>
Задачи за самостоятелна подготовка (5 x 7 т.)	до 35
Активно участие по време на лабораторните упражнения	до 5
Общо	до 40

Сесиен изпит	
<i>форма</i>	<i>точки</i>
Компютърен тест	до 60
Всичко	до 100

Литература

1. Робърт Седжуик, *Алгоритми на C, том 1,2*, Софтпрес, С. 2002
2. Лендерт Амерал, *Алгоритми и структури от данни в C++*, ИК СОФТЕХ, С., 2001
3. Преслав Наков, Панайот Добриков. *Програмиране = ++Алгоритми*, ТроTeam Со., София
 - Уеб сайт на книгата: <http://www.programirane.org>
 - Facebook група: <http://www.facebook.com/groups/168112146541301>
4. Е.Рачева. *Лекционни материали по "Синтез и анализ на алгоритми"*, ТУ-Варна, 2005
5. Е.Рачева, Н.Николов, А.Иванова. *Ръководство за лабораторни упражнения по "Синтез и анализ на алгоритми"*, ТУ-Варна
6. Е.Рачева, Н.Николов, Н.Миндов. *Тестове по "Синтез и анализ на алгоритми"*, ТУ-Варна, 2004
7. Н. Уирт. *"Алгоритми + Структури от данни = Програми"*, Техника, 1988

8. <http://www.awl.com/cseng/titles/0-201-35088-2> Материали по книгата на Р. Седжуик *Algorithms in C++, Parts 1-4: Fundamentals, Data Structure, Sorting, Searching, Third Edition*. Addison-Wesley, Reading, MA, 1999.
9. D. Knuth. *The Art of Computer Programming. Volume 1: Fundamental Algorithms*, third edition, Addison-Wesley, Reading, MA, 1997.
10. D. Knuth. *The Art of Computer Programming. Volume 3: Sorting and Searching*, second edition, Addison-Wesley, Reading, MA, 1998.
11. R. Sedgewick and P. Flajolet. *An Introduction to the Analysis of Algorithms*, Addison-Wesley, Reading, MA, 1996.
12. A. Aho, J. Hopcroft, J. Ullman. *Data Structures and Algorithms*. Addison Wesley, 1983.
13. L. Banachowski, A. Kreczmar. *Analysis of Algorithms and Data structures*. Addison Wesley, 1992.
14. Уильям Топп, Уильям Форд. *Структуры данных в C++*. Бином, М., 2000.



АЛГОРИТМИ + СТРУКТУРИ

ОТ ДАННИ = ПРОГРАМИ

(Николаус Уирт)

ИНТУИТИВНА ДЕФИНИЦИЯ:

Алгоритъм е еднозначно трактувана процедура за решаване на задачата

СВОЙСТВА НА АЛГОРИТМИТЕ

- определеност (еднозначност)
- масовост
- дискретност
- резултативност (реализуемост)


Теза на Чърч

Формалните модели на
всеки един алгоритъм
съответстват на интуитив-
ната представа за него



МАШИНА НА ТЮРИНГ


Автомат, обработващ
безкрайна лента, разделена на
участъци (клетки), по една
клетка наведнъж.



Във всяка една клетка може да
бъде записан (прочетен) един
СИМВОЛ:

$$a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$$

- външна азбука на МТ



• За предвижване на лентата МТ разполага с прост механизъм, който:

- предвижва лентата с една стъпка напред;
- предвижва лентата с една стъпка назад;
- оставя лентата неподвижна.

Т. е. лентата може да се намира в едно от трите състояния:

$$d_{-1} \ d_{+1} \ d_0$$

Глава за четене / запис


Логически блок с краен брой вътрешни състояния:

$$p_1, p_2, \dots, p_m$$

(вътрешна азбука на МТ)

Работа на ЛБ на МТ:

1. Главата чете текущия символ (под нея).
2. В зависимост от прочетения символ (a_i) и своето вътрешно състояние (p_j):
 - задейства главата, която пише в клетката под нея нов символ;

- 
- предвижва лентата;
 - променя вътрешното си състояние.

3. Ако в резултат на т. 2:

- символът под главата
 - положението на лентата
 - вътрешното състояние на ЛБ
- остават без изменение, МТ спира.
В противен случай - т.1

Функционална таблица на МТ

	ρ_1	ρ_2	...	ρ_j	...	ρ_m
a_0						
a_1						
...						
a_i				$a_x d_y \rho_z$		
...						
a_n						

СЛОЖНОСТ НА АЛГОРИТМИ

- Сложност по време - $T(n)$
(изчислителна сложност, time complexity, growth rate)
- Сложност по памет - $M(n)$

n - размерност на задачата

$T_{\min}(n)$

$T_{\max}(n)$

$T(n) \rightarrow T_{cp}(n)$

$$T(n) = \frac{\sum_{i=1}^k T_i(n)}{k} \quad T(n) = \sum_{i=1}^k p_i * T_i(n)$$

$$O(f(n))$$
$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{f(n)}{T(n)} = \textit{const}$$

- полиномиални алгоритми
- експоненциални алгоритми

Сложност по памет

(функция от големина на входните данни)



(задачи, за които е
необходима
полиномиална памет)

(изискват експоненциална
памет)

NP-задачи

(non-deterministic polynomial time
или полиномиално-проверими задачи)

Една задача принадлежи на класа **NP**, ако е възможно с полиномиална сложност да се провери, дали даден кандидат действително е решение, без да се интересуваме, колко време ще отнеме намирането на такъв кандидат.

Например: дадено е естествено число **n**. Да се провери дали съществува делител на **n**, по-малък от дадено естествено число **q**:

$$q > 1, q < n$$

Ако разполагаме с кандидат за решение **q'**, лесно можем да проверим дали съществува **p'**, такава че

$$n = p' \times q'$$

Но за да решим формулираната задача, ще трябва по-големи изчислителни ресурси.

P-задачи

(polynomial или задачи, за които съществува решение с полиномиална сложност)

Експоненциални задачи

- могат да се решат с експоненциална сложност

Нерешими задачи

Не могат да бъдат решени независимо с колко време и памет разполагаме.

Например: да се реши уравнението:

$$a^n + b^n = c^n$$

a, b, c, n - естествени числа, $n > 2$

Съгласно скоро доказаната Голяма теорема на Ферма, такава четворка естествени числа не съществува.

Но програмистът (и компилатора) трудно може да прецени, дали решението съществува:

```
int main()
{
    unsigned a, b, c, x, n;
    for (x=3; ;)
    { for (a=1; a<=x; a++)
        for (b=1; b<=x; b++)
            for (c=1; c<=x; c++)
                for (n=3; n<=x; n++)
                    if (pow(a,n) +pow(b,n)==pow(c,n))        exit(0);
        x++;
    }
    return 0;
}
```

NP-пълни задачи (NP-complete)

$P \leftrightarrow NP ?$

Т.е. ако проверката дали дадено кандидат-решение изисква полиномиално време, то и цялото решение също става за полиномиално време?

NP-пълни задачи е клас от NP-задачи, които могат да се свеждат една към друга с полиномиална сложност, и всяка задача от NP може да се сведе до някоя NP-пълна задача.

Ако само за една NP-пълна задача бъде доказано, че принадлежи или не принадлежи към класа P, то това ще следва и за всички останали задачи от класа NP.

(Например: търсене на прости пътища с дължина K в граф)

Най-често срещани стойности на $f(n)$ за $O(f(n))$

- 1
- $\log n$ $\log_2 n$ $\log_{10} n$
- n
- $n \cdot \log n$
- n^2
- n^3
- 2^n
- $n!$

Основни правила за определяне на $O(f(n))$

- Всеки прост оператор, който не зависи от n , има сложност **1**
- Два последователни програмни фрагмента с оценки на сложност $O(f_1(n))$ и $O(f_2(n))$ имат обща сложност **$O(\max(f_1(n), f_2(n)))$**
- Ако фрагмент със сложност $O(f_1(n))$ е вложен в друг със сложност $O(f_2(n))$, то общата им сложност е **$O(f_1(n) * f_2(n))$**
- Ако има K цикли, вложени един в друг, със сложност $O(n)$ всеки, общата им оценка е **$O(n^k)$** .



МЕТОДИ ЗА РАЗРАБОТВАНЕ НА АЛГОРИТМИ И ПРОГРАМИ

- “поредово” програмиране
- използване на специални методи и подходи с цел повишаване на ефективността на процеса на проектиране и реализация на сложни проекти

МЕТОДИ ЗА РАЗРАБОТВАНЕ НА АЛГОРИТМИ И ПРОГРАМИ

- Структурно програмиране
- Обектно-ориентирано програмиране
- Метод на частните цели
- Метод "Разделяй и владей"
- Метод "Връщане назад" (обратно проследяване или **backtracking**)
- Евристични алгоритми
- Рекурсия и други

Структурно програмиране

Програмиране без `goto`

Произволно сложна програма може да бъде реализирана при използване на следния минимален базис:

- последователност
- **while** (итеративна структура)
- **case** (избор)

Всяка неструктурирана програма може да бъде структурирана допълнително.

Цели на структурното програмиране:

1. Да се осигури дисциплина в програмирането
2. Да се подобри читаемостта на програмите
3. Да се повиши ефективността на програмите
4. Да се повиши надеждността на програмите
5. Да се намали времетраенето и стойността на разработването на програмите



Основни принципи на структурното програмиране:

1. Принцип на абстракциите
2. Принцип на формалността
3. Принцип "Разделяй и владей"
4. Принцип на йерархичното подреждане

Търсене с връщане назад (backtracking)

Започва с целта или решението и се предприема движение в обратната посока – к началната постановка на задачата. След това пак от постановката към решението и т. н.

Задача за джипа:

Да се пресече пустиня с дължина 1000 мили с **MIN** разход на гориво.

Обемът на резервоара – 500 л, разходът на гориво е 1 л на 1 миля (за улесняване на сметките).

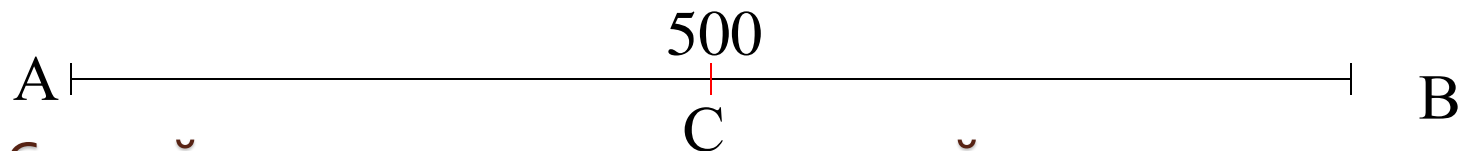
В началния пункт има неограничени количества гориво, в пустинята – няма.

Очевидно е, че в пустинята трябва да се създадат складове. Къде да ги направим и колко гориво да съхраняваме, за да пресечем пустинята с **MIN** разход на гориво?

Ако имаме склад с K резервоара гориво, какво разстояние можем да изминем? Къде трябва да се намира този склад, че да стигнем до края на пустинята?

Ще търсим отговор на тази задача за $K=1, 2, 3, \dots, N$, докато N ще се окаже достатъчно за 1000 мили.

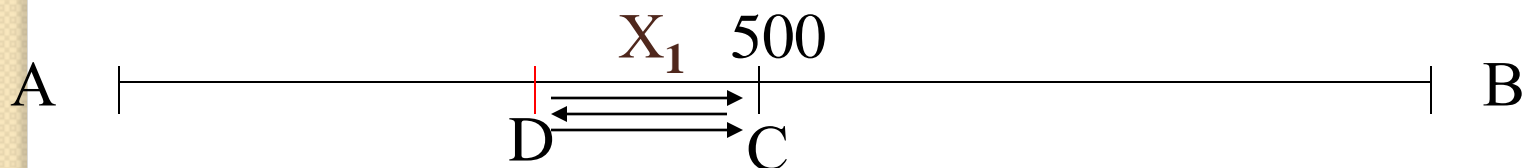
Нека $K=1$. Очевидно е, че могат да се изминат 500 мили:



C е най-отдалечената точка, започвайки от която джипът може да пресече пустинята, разполагайки с 500 л гориво.

Т. е. в С трябва да осигурим склад с 1 резервоар (500 л) гориво. Как?

Нека $K=2$, т.е. в следващия склад ще има два пълни резервоара гориво (1000 л). Къде да се разположи този склад, така че от него да се пренесат в С 500 л ($K=1$)?



Т.е. каква е Мах стойност на X_1 , че тръгвайки с 1000 л ($K=2$) от т. (500- X_1) могат да се занесат достатъчни количества в т. С.

Един от начините е следния:

Зареждаме колата в т. (500- X_1), стигаме до т. С (изминавайки X_1 мили), преливаме в склада цялото гориво с изключение на X_1 литра, необходими за връщане в т. (500- X_1). Тук резервоарът вече е празен. Пълним го за втори път, изминаваме X_1 мили до т. С, зареждаме запазеното там гориво и тръгваме за т. В с пълен резервоар.

Общото разстояние, което се изминава, се състои от 3 отсечки по X_1 мили и СВ или в литри:

$$3 X_1 \text{ литра} + 500 \text{ литра} = 1000 \text{ литра}$$

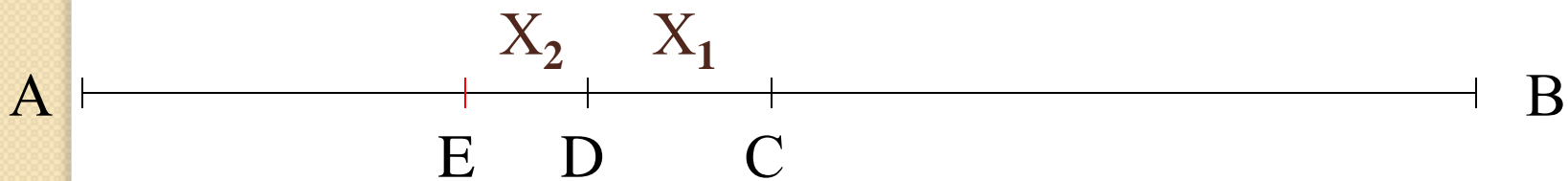
Решението на уравнението е $X_1 = 500/3$.

Т.е. два резервоара бензин (или 1000 литра) позволяват ни да изминем:

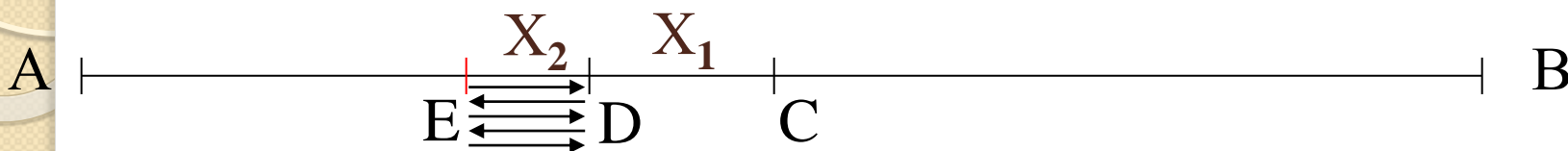
$$\text{DIST}_2 = 500 + X_1 = 500 (1 + 1/3) \text{ мили}$$

Постановката е следната: като разполагаме с К резервоара гориво, ние се стремим да се придвижим колкото може повече назад от точката, в която се намират К-1 резервоара, т. е. търсим $\text{Max } X$.

$K=3$. От тази точка трябва да тръгнем с 1500 л гориво, за да доставим 1000 л в т. $(500 - X_1)$. Търсим $\text{Max } X_2$, което да ни осигури това условие.



Тръгваме с 1500 л гориво от т. $(500 - X_1 - X_2)$ (или т. E) и доставяме 1000 л в т. $(500 - X_1)$ (или т. D).

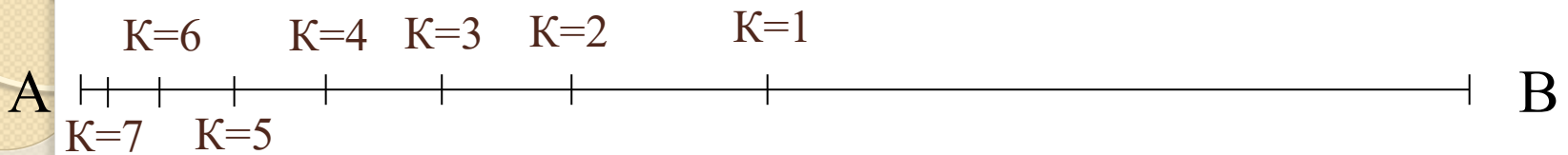


Това може да стане по следния начин: тръгваме от т. $(500 - X_1 - X_2)$, стигаме до т. $(500 - X_1)$, преливаме горивото, като запазваме само необходимото X_2 количество. Връщаме се в т. $(500 - X_1 - X_2)$ или т. E с празен резервоар. Ако повторим процедурата, ние ще изразходваме $4X_2$ литра гориво и ще оставим $(1000 - 4X_2)$ литра в т. $(500 - X_1)$ или т. D. Сега в т. E остават само 500 л. Зареждаме ги и тръгваме за т. D, като изразходваме по пътя X_2 литра:

$$1500 - 5X_2 = 1000 \text{ (толкова остават в т. E)} \quad \text{т. е. } X_2 = 500/5$$

Или с три резервоара можем да се придвижим напред с:

$$\text{DIST}_3 = 500 + X_1 + X_2 = 500 (1 + 1/3 + 1/5) \text{ мили}$$



Ако продължим този процес, ще получим следната закономерност:

$$\text{DIST}_N = 500 \left(1 + \frac{1}{3} + \frac{1}{5} + \dots + \frac{1}{(2N+1)} \right)$$

Задачата се решава с $N = 7$

Рекурсия

Рекурсията е метод в математиката и програмирането за дефиниране на функция или езикова конструкция чрез самата себе си.

Пример за рекурсивно дефиниране на функция е функцията факториел:

$f(n) = n! = n * (n-1) * (n-2) * (n-3) * \dots * 2 * 1$, като се приеме $0! = 1$

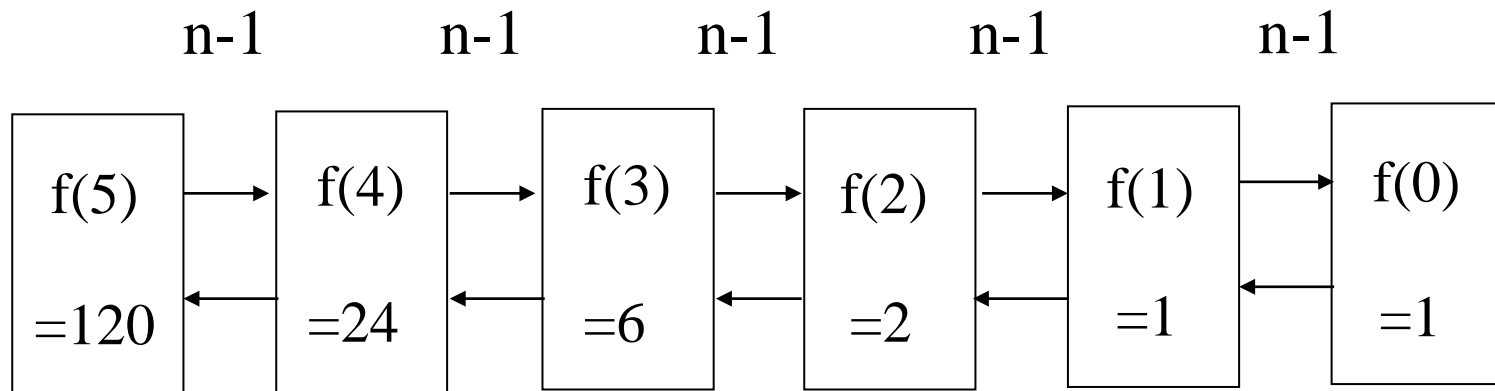
или

$$n! = f(n) = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ n * f(n-1) & n > 0 \end{cases}$$

$$n! = n * (n - 1) * (n - 2) * \dots * 2 * 1$$

$$n! = f(n) = \begin{cases} 1, & n = 0 \\ n * f(n - 1) & n > 0 \end{cases}$$

3a n=5:



Рекурсивен вариант на функцията F(n) (factorial(n)):

```
#include <iostream>
using namespace std;
long factorial (long int n); //prototype
int main()
{
    long k;
    cout<<"\nВъведете цяло число:";
    cin>>k;
    cout<<"\n"<<k<<"! = "<<factorial(k);
    return 0;
}
long int factorial (long n)
{
    if (n>1)
        return (n*factorial(n-1));
    else
        return(1);
}
```

Итеративен вариант на функцията F(n) (factorial(n)):

```
#include<iostream>
using namespace std;
int factor(int n); //prototype
void main()
{
    int n;
    char c;
    do
    {
        cout<<"\nВъведете цяло число: ";
        cin>>n;
        factor(n);
        cout<<"\nДруга стойност (Y/N)? ";
        cin>>c;
    }
    while ((c!='N') && (c!='n'));
}
```

```
int factor(int n)
{
    int rez=1;
    for(int i=1;i<=n;i++)
        rez*=i;
    cout<<"\nn!="<<rez;
    return 0;
}
```

Алгоритъм на Евклид на намиране на най-големия
общ делител на две положителни числа

$$NGOD(M, N) = \begin{cases} NGOD(N, M), & N > M \\ M & N = 0 \\ NGOD(N, M \% N), & N \leq M \end{cases}$$

Рекурсивен вариант:

```
#include <iostream>
using namespace std;
int NGOD (int m,int n); //Prototype
void main()
{
    int m, n;
    char r;
    do
    {
        do
        {
            cout<<"\nm=";
            cin>>m;
            cout<<"\nn=";
            cin>>n;
        }
        while ((n<0) || (m<0));
        cout<<"\nNGOD ("<<m<<" , "<<n<<" ) ="<<NGOD (m, n) ;
        cout<<"\nNext arg (y/n):";
        cin>>r;
    }
    while ((r=='y') || (r=='Y'));
}
```

```
int NGOD(int m,int n)
{
    if (n>m)
        return (NGOD (n,m) );
    else
    {
        if (n==0)
            return (m) ;
        else
            return (NGOD (n,m%n) ) ;
    }
}
```

По-ефективна реализация:

```
int NGOD (int m, int n)
{ if (n>m)
    return NGOD(n,m) ;
  else return n?NGOD(n,m%n):m;
}
```

Итеративна реализация:

```
int NGOD (int n, int m)
{
    int k, nn,mm;
    if (n<m)
        {nn=n; mm=m;}
    else
        {nn=m; mm=n;}
    while (nn)
    {
        k=nn;
        nn=mm%nn;
        mm=k;
    }
    return mm;
}
```

Интересен е случаят на т. н. “двойна” рекурсия, представляваща по-сложна рекурсивна зависимост. Като такъв пример може да послужи функцията на Акерман:

$$A(M, N) = \begin{cases} N + 1, & M = 0 \\ A(M - 1, 1) & N = 0 \\ A(M - 1, A(M, N - 1)), & M, N \neq 0 \end{cases}$$

Рекурсивна реализация:

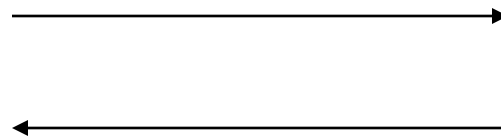
```
#include<iostream>
using namespace std;
int ack(int m, int n); //prototype
void main()
{
    int n, m;
    cout<<"n=";
    cin>>n;
    cout<<"m=";
    cin>>m;
    cout<<"Funcition ACK: "<<ack(m,n);
}

int ack(int m, int n)
{
    if (m==0)
        return n+1;
    else
        if (n==0)
            return ack(m-1,1);
        else
            return ack(m-1, ack(m,n-1));
}
```

Форми на рекурсивни функции


Рекурсивните обръщания могат да се разглеждат като движение:

напред/назад



или рекурсивно спускане/завръщане





Всяка рекурсивна функция се състои от определен брой оператори (**S** - тяло или действие), конструкция **if** (**условие**) (задължително!) и едно или няколко **рекурсивни обръщания**.

Форма 1

S се изпълнява преди рекурсивно обръщение (т. е. при рекурсивно спускане):

```
int Rec (параметри)
{
    S;
    if (условие)
        Rec (параметри);
}
```


Форма 2

S се изпълнява след рекурсивно обръщение (т. е. при рекурсивно връщане):

```
int Rec (параметри)
{
    if (условие)
        Rec (параметри);
    S;
}
```

Форма 3

Действието се извършва както преди, така и след рекурсивното обръщение (при спускане и при връщане:

```
int Rec (параметри)
{
    S1;
    if (условие)
        Rec (параметри);
    S2;
}
```

Рекурсивна програма за формиране на аритметична прогресия:

$$a_i = a_{i-1} + b, \quad a_i \leq c$$

```
#include <iostream>
using namespace std;
void prog (int n);           //prototype
int a, b, c;
void main()
{
    cout <<"\nВъведете a:";  cin>>a;      // Например a=1
    cout <<"\nВъведете b:";  cin>>b;      // b=2
    cout <<"\nВъведете c:";  cin>>c;      // c=7
    prog(a);
}
void prog (int n)
{
    cout<<n<<" ";           // 1 3 5 7
    if (n+b<=c)
        prog(n+b);
    cout<<n<<" ";           // 7 5 3 1
}
}
```

Демонстрационен пример

обръщане на символен низ: Hello! - !olleH

```
• void main()
• {...
•   Reverse(c);
• ...
• }
• void Reverse (char f)
• {if (f!='!')
•   {cin>>f;
•     Reverse (f);
•     cout<<f;
•   }
• }
```

Текущо ниво	Рекурсивно спускане	Рекурсивно връщане
0 (main())	Reverse	
1	c='H' (false)	H'
2	c='e' (false)	e'
3	c='l' (false)	l'
4	c='l' (false)	l'
5	c='o' (false)	o'
6	c='!' (true)	!'

Задача за разполагане на царици върху шахматна дъска (или задача за 8-те царици)

Задачата представлява пример за използване на метода “на пробите и грешките”, а също така метода на обратно търсене (или връщане назад, или *backtracking*). Известно е, че още през 1850 върху тази задача е работил Гаус, но така и не успял да получи пълното ѝ решение. В това няма нищо чудно, подобни задачи обикновено нямат аналитическо решение, те изискват голям обем неприятни сметки, търпение и точност. Затова подобни задачи се решават предимно от компютри.

Условието на задачата е: Да се състави програма, която намира всички възможни начини за разполагане на **N** царици (максимално възможната стойност на **N** е 8) върху шахматна дъска по такъв начин, че никоя царица да не заплашва друга царица.

Две примерни решения на задачата:

	X						
			X				
					X		
							X
		X					
X							
						X	
				X			

				X			
		X					
X							
					X		
							X
	X						
			X				
						X	

Полуформалното описание на алгоритъма за разполагане на i -та царица е:

```
PLACE(int i)
```

```
{
```

```
    for (j=0; j< n; j++)
```

```
        { if допустимо  $i$ -та царица в  $j$ -я ред
```

```
            {
```

```
                Регистрация на  $i$ -та царица;
```

```
                if ( $i < n$ ) {PLACE( $i+1$ )}
```

```
                    else PRINT;
```

```
                Премахване на регистрацията на  $i$ -та царица;
```

```
            }
```

```
        }
```

```
    } {PLACE}
```


За да разположим i -та царица задоволително, е необходимо да знаем, в кои редове и диагонали са поставени царици до момента. Как да представим тази информация?

Ако разгледаме шахматната дъска, то можем да открием следната закономерност: за “червените” диагонали сумата от координатите им $i+j$ е константа:

$$i+j=\text{const}; \quad 0 \leq i+j \leq 2(N-1)$$

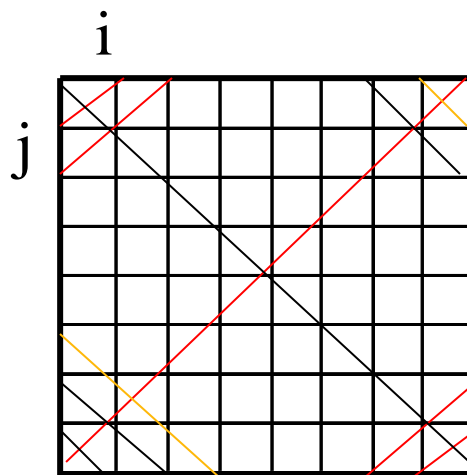
За “сините” диагонали $i-j=\text{const}; \quad 1-N \leq i-j \leq N-1$

Така можем да дефинираме три булеви масива, които да съхраняват нужната ни информация:

$a[j]= 1$, ако в j ред няма царица, и 0 , ако има;

$b[i+j]= 1$, ако в този диагонал няма царица, и 0 , ако има;

$c[i-j]= 1$, ако в този диагонал няма царица, и 0 , ако има;



Проверката на тези три масива ще ни позволява да определим, дали i -та царица може да бъде поставена в j -я ред. При положителен отговор i -та царица се поставя в клетката с координати (i,j) , след което тази позиция се регистрира – съответните елементи на масивите a , b и c се установяват в 0. Продължаваме рекурсивно да търсим място на следващата, $i+1$ -та царица. Ако това не е възможно при $i < N$, връщаме се обратно към i -та царица и се опитваме да я преместим в друга клетка с надеждата, че това ще доведе до друго решение. Непосредствено преди връщането е необходимо да премахнем регистрацията на текущата позиция на i -та царица, т.е. да присвоим на съответните елементи на масивите a, b и c стойност 1.

Ядрото на програмата е рекурсивната функция PLACE. В тялото на функцията е организиран цикъл за изчерпване на всички възможни варианти за разполагане на дадената царица.


```
void main()
{
    place(1);
}
```

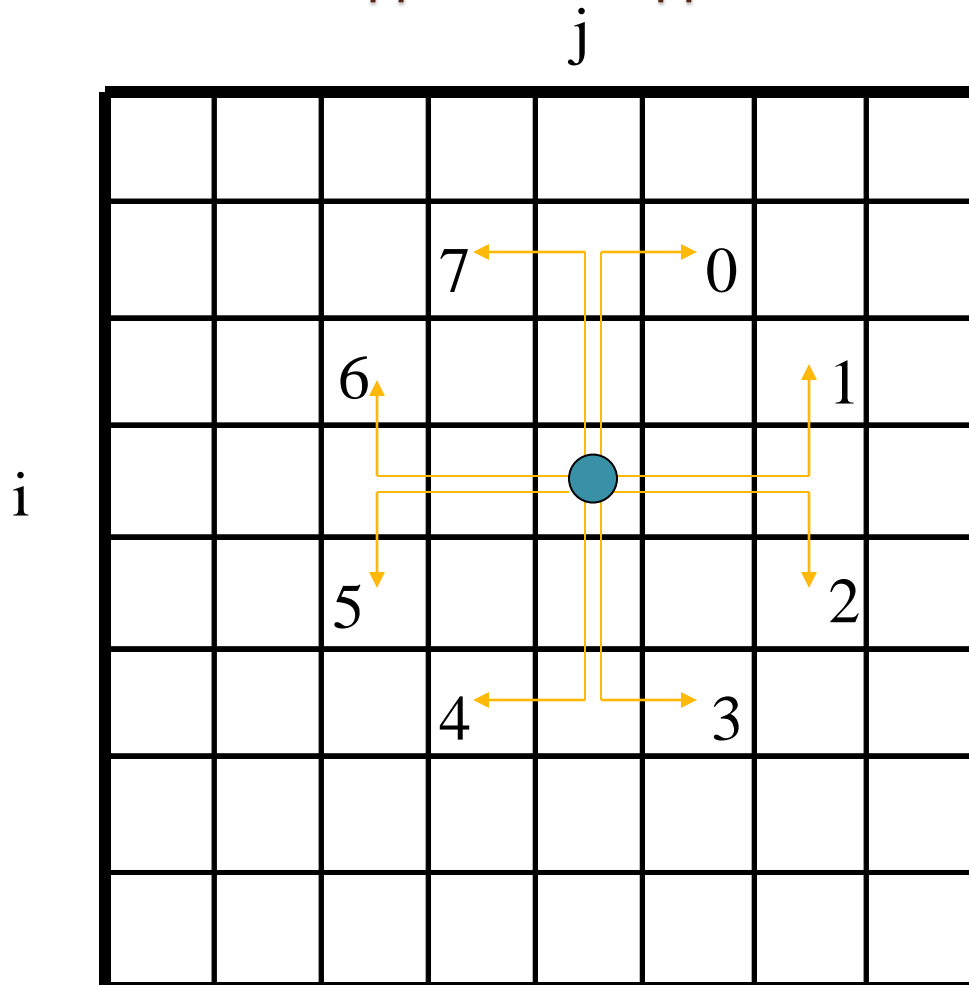
```
void print()
{
    for (int m=0; m<N; m++)
        cout<< "      " <<pos[m];
    cout<<endl;
}
```

```
void true_false(int i, int j, int k)
{
    a[j-1]=k;
    b[i+j-2]=k;
    c[i-j+7]=k;
}
```

```
void place(int i)
{
    int j;
    for (j=1; j<=N;j++)
        {
            if ((a[j-1]==1) && (b[i+j-2]==1) && (c[i-j+7]==1))
                {
                    pos[i-1]=j;
                    true_false(i,j,0);
                    if (i<N)
                        place(i+1);
                    else
                        print();
                    true_false(i,j,1);
                }
        }
}
```

Задача за коня

(Обхождане на шахматна дъска с ходове на коня)



Реализация:

```
#include <iostream>
using namespace std;
#include <iomanip.h>
void print();
bool opit(int ibr,int x,int y);
const int N = 5, NSQ = N*N;
bool qq, q=false;
int a[8]={2, 1, -1, -2, -2, -1, 1, 2};
int b[8]={1, 2, 2, 1, -1, -2, -2, -1};
int h[N][N];
int main()
{
    int i,j,y_start,x_start;
    for (i=0;i<=N-1;i++)
        for (j=0;j<=N-1;j++)
            h[i][j]=0;
```

```
// N=5
// x_start=4; y_start=0 - OK!;
// x_start=0; y_start=4 - OK!;
// x_start=4; y_start=4 - OK!
// N=8
// x_start=0; y_start=4 - OK!;
```

```
cout<<"Enter start position x_start= "; cin>>x_start;
cout<<"Enter start position y_start= "; cin>>y_start;
h[y_start][x_start]=1;
print();
qq=opit(2, y_start,x_start);
if (qq) print();
    else cout<<"No solution!\n";
return 0;
}
```



```
void print()
{
    int i,j;
    for (i=1; i<=5; i++)
        cout<<"\n";
    for (i=0;i<=N-1;i++)
    {
        for (j=0;j<=N-1;j++)
            cout<<setw(3)<<h[i][j]<<" ";
        cout<<"\n";
    }
}
```

```

bool opit(int ibr,int x,int y)
{  int k,u,v;
   bool q1;
   k=0;
   do
       {  k++; q1=false;
          u=x+a[k-1];  v=y+b[k-1];
          if ((u>=0 && u<=N-1) && (v>=0 && v<=N-1))
              if (h[u][v] == 0)
                  {  h[u][v]=ibr;
                     if (ibr<NSQ)
                         {q1=opit(ibr+1,u,v);
                           if (!q1)  h[u][v]=0;
                         }  else  q1=true;
                  }
       }  while (!q1 && (k!=7));
   q=q1;
   return q1;
}

```

Друг класически пример за използване на рекурсия е формирането на редицата на Фибоначи. Числата на Фибоначи представляват безкрайна поредица от цели числа, в която елементът с индекс **N** (**N>2**) е равен на сумата на двата непосредствено предхождащи го елемента - с индекси **N-1** и **N-2**. Първите два елемента на поредицата са **0** и **1**:
0, 1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, 21, 34, 55, 89,...

$$FIB(N) = \begin{cases} 0, & N = 1 \\ 1, & N = 2 \\ FIB(N - 1) + FIB(N - 2), & N > 2 \end{cases}$$

Рекурсивна реализация на програма за изчисляване числата на Фибоначи:

```
#include<iostream>
using namespace std;
int fib (int i); //prototype
int main()
{
    int nn;
    cout<<"Въведете броя на числата (не повече
от 24): ";
    cin>>nn;
    for (int j=0; j<nn; j++)
        cout<<fib(j)<<" ";
    return 0;
}
```

```
int fib (int i)
{
    if (i<1)
        return 0;
    if (i==1)
        return 1;
    return fib(i-1)+fib(i-2);
}
```

Реализацията е неефективна!

Итеративна реализация на програма за изчисляване числата на Фибоначи:

```
#include "stafx.h"
#include <iostream>
const int n=24; // max за int
int main()
{
    int f[n];
    int nn;
    cout<<"Въведете броя на числата (не повече от 24: ";
    cin>>nn;
    f[0]=0;
    f[1]=1;
    for (int j=2; j<nn; j++)
        f[j]=f[j-1]+f[j-2];
    cout<<"\nЧислата на Фибоначи са:\n ";
    for (j=0; j<nn; j++)
        cout<<f[j]<<" ";
    return 0;
}
```

ДИНАМИЧНО ПРОГРАМИРАНЕ

Метод, при който се извършва запомняне на междинните резултати от решенията на вече решени подзадачи с цел избягване на повторни пресмятания, се нарича *динамично програмиране (dynamic programming)* или *динамично оптимизиране*. Основното предназначение на този метод е решаването на различни оптимизационни задачи.

За да разгледаме метода, нека да използваме известния вече пример за изчисляване на числата на Фибоначи (рекурсивна и итеративна реализация). На практика рекурсивната реализация изисква много излишни обръщения към функцията. За да се изчисли n -то число всеки път се изчисляват $n-1$ -то и $n-2$ -то числа, което е изключително неефективно. Броят на извършваните рекурсивни обръщения е ненужно голям. Алгоритъмът е експоненциален и няма да работи при големи n .

При динамичната реализация изчислените вече числа се съхраняват в статичен масив *known[]* (или друг външен за рекурсивната функция масив) и се използват при изчисляване на следващите стойности. Алгоритъмът има полиномиална сложност.

Динамична реализация на програма за изчисляване на числата на Фибоначи:

```
#include<iostream>
using namespace std;
int fib(int i); //prototype
int main()
{
    int nn;
    cout<<"nn=";
    cin>>nn;
    for (int j=0; j<nn; j++)
        cout<<fib(j)<<" ";
    return 0;
}
```



```
int fib (int i)
{
    static int knownf[n];
    if (knownf[i]!=0)
        return knownf[i];
    int t=i;
    if (i<0)
        return 0;
    if (i>1)
        t=fib(i-1)+fib(i-2);
    return knownf[i]=t;
}
```

Основни стъпки при създаване на алгоритми и програми, реализиращи динамично програмиране (оптимизиране)

- Описание на структурата на решението
- Рекурсивно дефиниране на резултата
- Изчисляване на стойностите-кандидати за оптимално решение
- Конструирание на оптималното решение

Още една класическа оптимизационна задача, която се решава чрез динамично оптимизиране:

ЗАДАЧА ЗА РАНИЦАТА

Дадена е раница с вместимост M килограма и N предмета, всеки от които се характеризира с две числа: m_i (тегло) и c_i (стойност). Да се избере такова множество предмети, чиято сумарна стойност е максимална, а сумата от теглата им не надвишава M . Числата M , N , m_i , и c_i са естествени числа ($1 \leq i \leq N$).

Задачата се свежда до намиране на максимума на сумата:

$$\sum_{i=1}^N x_i c_i \quad \sum_{i=1}^N x_i m_i \leq M$$

$$c_i > 0, m_i > 0, x_i \in \{0,1\}, i = 1, 2, \dots, N$$

Решение: Ще дефинираме рекурентна целева функция $F(i)$, представляваща решение за раница с вместимост i .

Тогава

$$F(i) = \begin{cases} 0 & i = 0 \\ \max_{j=1,2,\dots,N; m_j \leq i} [c_j + F(i - m_j)] & i > 0 \end{cases}$$

Рекурентната формула трябва да бъде реализирана като рекурсивна функция. За да се извърши динамично оптимизиране, за всяка $F(i)$, ще се поддържа множество $s[i]$, съдържащо конкретните предмети, чието вземане води до тази минимална стойност. Освен това $s[i]$ ще ни предпази от повторното включване на един и същи предмет.

Реализация - [3]

Задача за раницата

```
#include<iostream>
using namespace std;
const int N=10 // Брой предмети
void tr (int i, int tw, int c); // Рекурсивна функция

struct object
{
    int w;
    int c;
}
a[N]={10, 18, 11, 20, 12, 17, 13, 19, 14, 25, 15, 21, 16, 27, 17, 23, 18, 25,
19, 24};
int limW, w1, wh, w2, totalC, maxC;
int S[N], optS[N]; // текуща извадка и оптимална извадка
char flag[2]={' ', '*'};
```

```

void main()
{   int i;
    for (i=0; i<N; i++)      totalC+=a[i].c;
    cout<<"\nInput limW: ";   cin>>limW;
    cout<<"\nWeights: ";
    for (i=0; i<N; i++)
        cout<<a[i].w<<' ';
    cout<<"\nCosts:  ";
    for (i=0; i<N; i++)
        cout<<a[i].c<<' ';
    for (i=0; i<N; i++)
        S[i]=optS[i]=0;
    tr(0, 0, totalC);
    cout<<"\n      ";
    for(i=0; i<N; i++)
        cout<<flag[optS[i]]<<" ";
}

```

```

void tr (int i, int tw, int c)
{int c1, k;
  if(tw+a[i].w<limW) //включване на i-я предмет
    {S[i]=1; if (i<N-1)
      tr(i+1, tw+a[i].w, c);
     else if (c>maxC)
       {maxC=c;
        for(k=0; k<N; k++)
          optS[k]=S[k]; }
    S[i]=0;
  }
  c1=c-a[i].c;
  if (c1>maxC)
    if(i<N-1) tr(i+1, tw, c1);
    else
      { maxC=c1;
        for (k=0; k<N; k++)  optS[k]=S[k];
      }
}

```

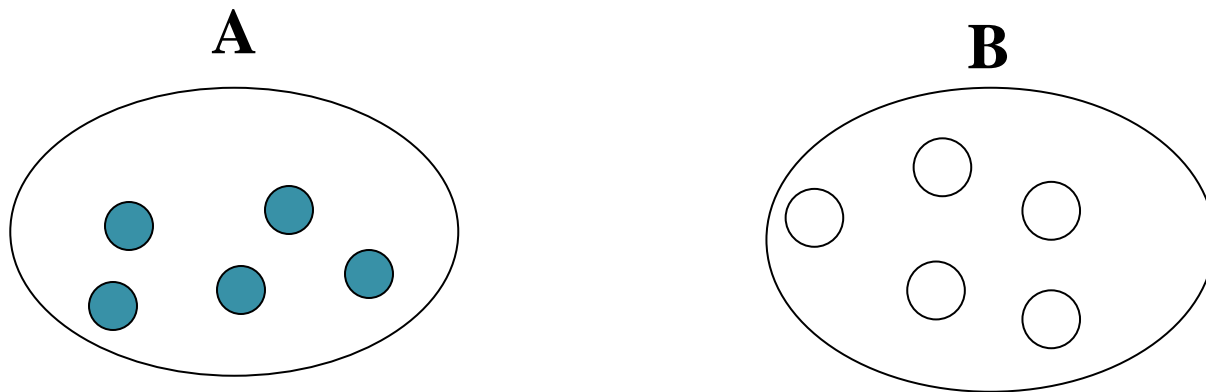
Задача за стабилните бракове (по Н. Уирт)

В какво се състои задачата?

Дадени са две непресичащите множества **A** и **B** с по n елемента. Необходимо е да се намери множество двойки $[a, b]$ от n елементи, такива, че $a \in A$, $b \in B$ да отговарят на определени условия (критерии).

Критериите могат да бъдат най-различни. Единият от тях се нарича “Правило на стабилните бракове”.

Нека **A** да е множество, съдържащо n мъже, а **B** – множество, съдържащо n жени. Всички те желаят да сключат брак и си имат определени предпочитания.



Необходимо е да се състави алгоритъм, който да формира n двойки на базата на тези предпочитания. Ако двойките са съставени така, че съществуват мъж и жена, които не образуват по между си двойка (т.е. участват в различни двойки), но предпочитат един друг, то множеството бракове се нарича “нестабилно”. Ако не съществува такава ситуация (т.е. такава “неправилна” двойка), множеството се нарича “стабилно”.

Тази задача има значително по-общ характер и се решава много често: класиране по ВУЗ-ове и специалности след кандидат-студентски изпити, разпределение на студенти по групи за свободно избираеми дисциплини и т.н.



Примерът с браковете – е само една абстракция, която позволява да формулираме и да решим задачата.

Решението ще се търси чрез последователно получаване на двойки елементи от двете множества, до изчерпване на множествата. Нека да намерим **всички** стабилни комбинации, като за целта ще използваме подхода от задачата за 8-те царици. Нека **try(m)** е алгоритъм за търсене на партньорка за мъжа **m** и нека търсенето става съгласно списъка на предпочитания на този МЪЖ.

Първата версия на алгоритъма е:

```
int man, woman; //1..n
```

```
try(int man)
```

```
int rank; //1..n;
```

```
{ for (r=1; r<= n; r++)
```

```
{ От списъка на предпочитания на m-я мъж да  
се избере r-та жена;
```

```
if (изборът е приемлив)
```

```
{
```

```
фиксиране на брака;
```

```
if (m<>n) try(succ(m));
```

```
else да се запише стабилното множество;  
да се отмени брака;
```

```
}
```

```
}
```

```
}
```

Рекурсия и операции с променливите

а) променливи-параметри

б) локални променливи

Глобални променливи?

```
// Изчисляване на n!  
// аргументът на функцията е заменен с глобална  
// променлива  
// Реализацията работи в средата на Borland C за DOS  
// и не работи в средата MS Visual C++ за Windows
```

```
#include <iostream>  
using namespace std;  
const int n=6;  
unsigned i;  
unsigned long fact (void)  
{  
    if (i==1) return 1;  
    return --i*fact();  
}  
int main (void)  
{  
    i=n+1;  
    cout<<"n!="<<fact ();  
    return 0;  
}
```

Още един пример: за дадено естествено число n да се отпечата в нарастващ и намаляващ ред числата 10^k ($1 \leq k \leq n$).

Например, за $n = 3$: 10 100 1000 1000 100 10

Вариант 1: Всички променливи (освен входа n) са параметри на рекурсивната функция:

```
#include <iostream>
using namespace std;
const int n=5;

void printLine (unsigned k, unsigned long result)
{
    cout<<result<<' ';
    if (k<n) printLine(k+1, result*10);
    cout<<result<<' ';
}

void main()
{
    printLine(1,10);
    cout<<'\n';
}
```

Сега ще заместваме променливи-аргументи с глобални променливи:

Вариант 2: k става глобална променлива

```
#include <iostream.h>
const int n=5;
unsigned k=0;
void printLine (unsigned long result)
{
    k++;
    cout<<result<<' ';
    if (k<n) printLine(result*10);
    cout<<result<<' ';
}
void main()
{
    printLine(10);
    cout<<'\n';
}
```

Вариант 3: **result** след подходящо модифициране преди и след рекурсивното обръщение също може да се изнесе извън функцията като глобална променлива


```
#include <iostream>
using namespace std;
const int n=5;
unsigned k=0;
unsigned long result=1;
void printLine ()
{
    k++;
    result*=10;
    cout<<result<<' ';
    if (k<n) printLine();
    cout<<result<<' ';
    result/=10;
}
void main()
{
    printLine();
    cout<<'\n';
}
```

Рекурсия и ефективност

При всяко рекурсивно обръщение към подпрограма (функция) се заделят клетки от ОП за параметрите и за локалните променливи. Възможно е системният стек да се окаже недостатъчен за изпълнението на програмата, в която има много рекурсивни обръщения (т.е. дълбочината на рекурсията е голяма). Подобен проблем възниква също така и при неправилно рекурсивно обръщение – стекът се препълва.

В случая на голяма дълбочина на рекурсията и невъзможност програмата да се реализира по този начин необходимо е да се премине към другия подход – итеративен.

По-принцип рекурсивните програми са по-бавни и по-трудно се тестват. Използването на рекурсия изисква по-голям обем ОП.



Но, от друга страна, рекурсията води до повишаване на ефективността на програмисткия труд. Много са задачите (и ние видяхме някои от тях), които се програмират трудно и бавно без рекурсия и просто и бързо – с рекурсия.

Рекурсивните програми са по-четливи, по-ясни и разбираеми от съответните нерекурсивни програми. Затова трудно можем да намерим средно-сложна програма на някой от известните езици за програмиране, в която да няма рекурсивни обръщения. Но трябва да се има предвид, че не всички езици допускат рекурсия (например, Фортран, Бейсик, Кобол). Но и чрез тях може да се моделира механизма на рекурсията.



Съвременните компютри по-ефективно се справят с нерекурсивните програми, отколкото с рекурсивните.

Кога НЕ ТРЯБВА да прилагаме рекурсия:

- когато тя е неефективна в степен, по-голяма за допустимата в конкретния случай (например, бързодействието пада така, че това пречи на работата, или дълбочината на рекурсията е такава, че процесът на обръщанията става нереализуем поради препълване на системния стек);
- когато нерекурсивното решение е по-просто, по-естествено и много по-ефективно от рекурсивното (като задачите за събиране и умножение на цели числа).