

**АБСТРАКТНИ АВТОМАТИ.  
МОДЕЛИ НА МИЛИ И МУР.  
ЗАДАВАНЕ НА АБСТРАКТНИ  
АВТОМАТИ.  
ЕКВИВАЛЕНТНИ АВТОМАТИ И  
ВРЪЗКА МЕЖДУ  
АВТОМАТИТЕ НА МИЛИ И МУР**

# Абстрактни автомати

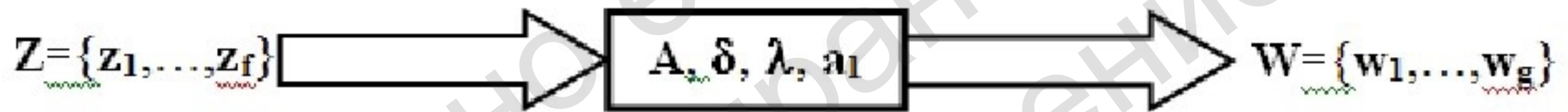
**Абстрактен автомат** - математически модел на дискретно управляващо устройство.

- Представя се чрез съвкупност от шест елемента:
  - ✓  $S = \{A, Z, W, \delta, \lambda, a_1\}$ , където:
  - ✓  $A = \{a_1, a_2, \dots, a_p\}$  - множество от състояния на автомата (азбука на състоянията);
  - ✓  $Z = \{z_1, z_2, \dots, z_f\}$  - множество от входни въздействия, наречено още входна азбука на автомата;
  - ✓  $W = \{w_1, w_2, \dots, w_g\}$  - множество от изходни реакции на автомата (изходна азбука);
  - ✓  $\delta$  - функция на преходите;
  - ✓  $\lambda$  - функция на изходите на автомата;
  - ✓  $a_1$  - начално състояние на автомата (състояние в момент  $t = 0$ ).

# Абстрактни автомати

Абстрактният автомат се нарича краен, ако множествата **A**, **Z** и **W** са крайни.

Абстрактният автомат има един входен и един изходен канал.



Автоматът функционира във времето.

Времето се разделя на равни отрязъци - дискрети.

Те приемат цели, неотрицателни стойности ( $t = 0, 1, 2, \dots$ ).

Във време  $t = 0$  автоматът се намира в начално състояние  $a_1$ .

# Абстрактни автомати

- Изходната реакция на автомата зависи не само от текущото входно въздействие, но и от последователността, в която са постъпвали входните въздействия.
- Състоянието на автомата се явява памет за миналите събития.
- Автоматите се наричат още **последователностни схеми.**

# Абстрактни автомати

- Класификация на автоматите
- Класификация според вида на функциите  $\delta(a, z)$  и  $\lambda(a, z)$ :

- ✓ автомати на Мили

$$a(t+1) = \delta[a(t), z(t)]$$

$$w(t) = \lambda[a(t), z(t)], \quad \text{където } t = 0, 1, 2, \dots; a(0) = a_1.$$

- ✓ автомати на Мур

$$a(t+1) = \delta[a(t), z(t)]$$

$$w(t) = \lambda[a(t)], \quad \text{където } t = 0, 1, 2, \dots; a(0) = a_1.$$

# Абстрактни автомати

- Класификация на автоматите
- Класификация според вида на множеството  $A$ 
  - **автомати с памет** (*последователностни схеми*). При тях множеството  $A = \{a_1, a_2, \dots, a_p\}$  има  $p$  елемента и  $p$  се нарича дълбочина на паметта.
  - **автомати без памет** (*комбинационни логически схеми*). При тях множеството на вътрешните състояния е празното множество, т. е.  $A = \emptyset$ . Автоматът извършва прекодиране на думите от входната азбука в думи от изходната азбука, т. е. функционира като комбинационна схема.

# Абстрактни автомати

- Класификация на автоматите
- Класификация в зависимост от продължителността на интервала от време, през който входният сигнал не се изменя
  - **синхронни автомати** - входните въздействия са активни само при наличие на *синхронизиращи сигнали*. Синхронизиращите сигнали се генерират през равни интервали от време.
  - **асинхронни автомати** - интервалът от време, през който входното въздействие е активно, е променлива величина, която варира в широки граници. Приема се, че при асинхронния автомат входните въздействия се променят, само когато той е преминал в ново състояние.

# Представяне на абстрактните автомати

- Таблично представяне

## Напълно определен автомат на Мили

Таблица на преходите

$\delta$	$a_1$	$a_2$	$a_3$
$z_1$	$a_3$	$a_1$	$a_1$
$z_2$	$a_1$	$a_3$	$a_2$

Таблица на изходите

$\lambda$	$a_1$	$a_2$	$a_3$
$z_1$	$w_1$	$w_1$	$w_2$
$z_2$	$w_1$	$w_2$	$w_1$

Съвместена таблица

$\delta/\lambda$	$a_1$	$a_2$	$a_3$
$z_1$	$a_3/w_1$	$a_1/w_1$	$a_1/w_2$
$z_2$	$a_1/w_1$	$a_3/w_2$	$a_2/w_1$

## Непълно определен автомат на Мили

Таблица на преходите

$\delta$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$
$z_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	-
$z_2$	$a_3$	-	$a_2$	$a_2$

Таблица на изходите

$\lambda$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$
$z_1$	$w_1$	$w_3$	$w_3$	-
$z_2$	$w_2$	-	$w_1$	$w_2$



# Представяне на абстрактните автомати

- Таблично представяне

Напълно определен автомат на Мур

Таблица на преходите

Таблица на изходите

Съвместена таблица

$\delta$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	$a_5$
$z_1$	$a_2$	$a_5$	$a_5$	$a_3$	$a_3$
$z_2$	$a_4$	$a_2$	$a_2$	$a_1$	$a_1$

$\lambda$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	$a_5$
$z_1$	$w_1$	$w_1$	$w_3$	$w_2$	$w_1$

$\delta$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	$a_5$
$z_1$	$a_2$	$a_5$	$a_5$	$a_3$	$a_3$
$z_2$	$a_4$	$a_2$	$a_2$	$a_1$	$a_1$
$\lambda$	$w_1$	$w_1$	$w_3$	$w_2$	$w_1$

# Представяне на абстрактните автомати

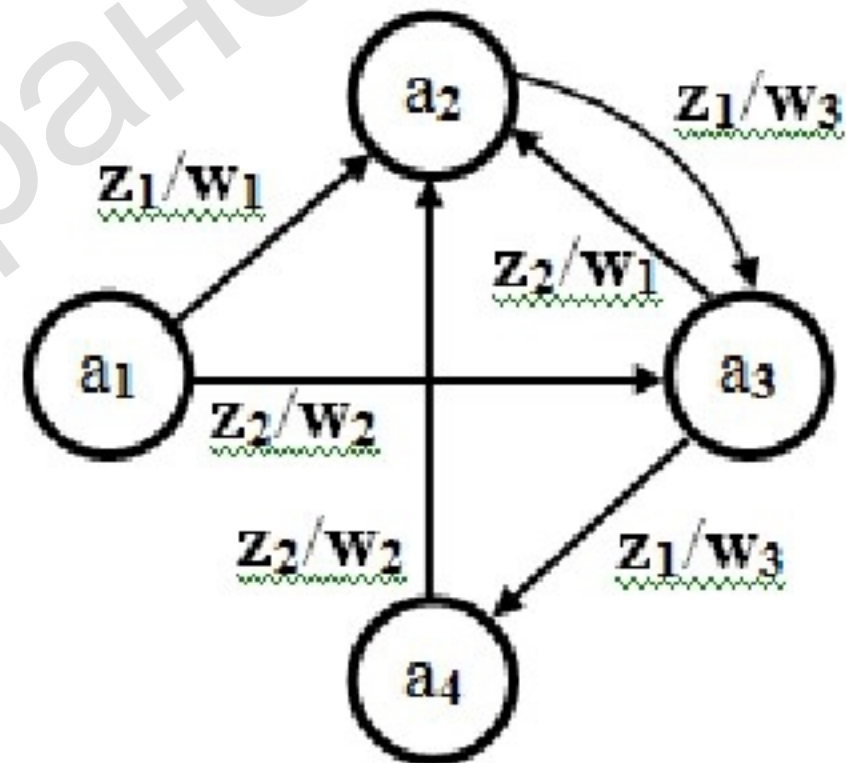
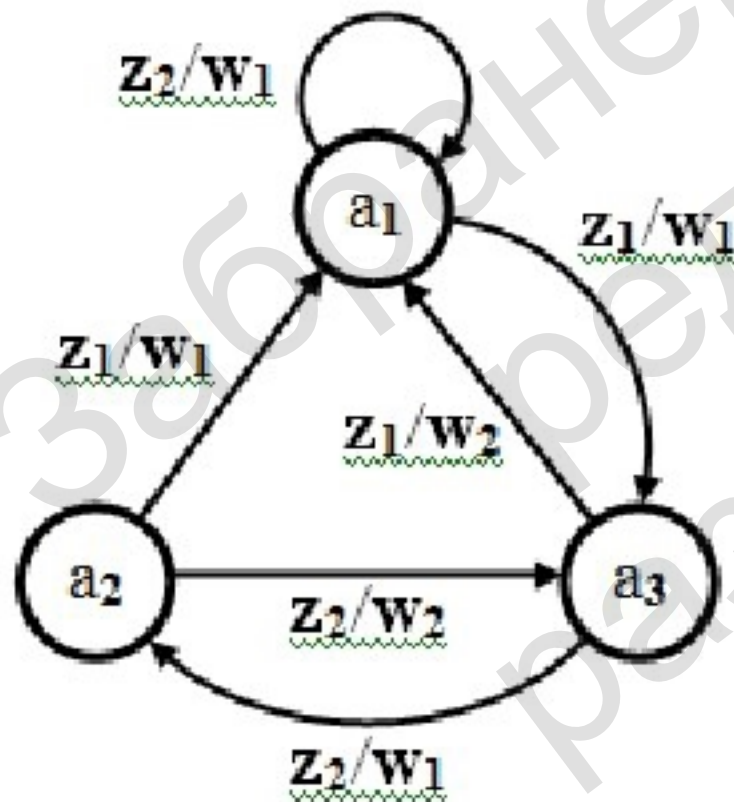
- Графично представяне

Автомат на Мили

$\delta/\lambda$	$a_1$	$a_2$	$a_3$
$z_1$	$a_3/w_1$	$a_1/w_1$	$a_1/w_2$
$z_2$	$a_1/w_1$	$a_3/w_2$	$a_2/w_1$

$\delta$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$
$z_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	-
$z_2$	$a_3$	-	$a_2$	$a_2$

$\lambda$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$
$z_1$	$w_1$	$w_3$	$w_3$	-
$z_2$	$w_2$	-	$w_1$	$w_2$

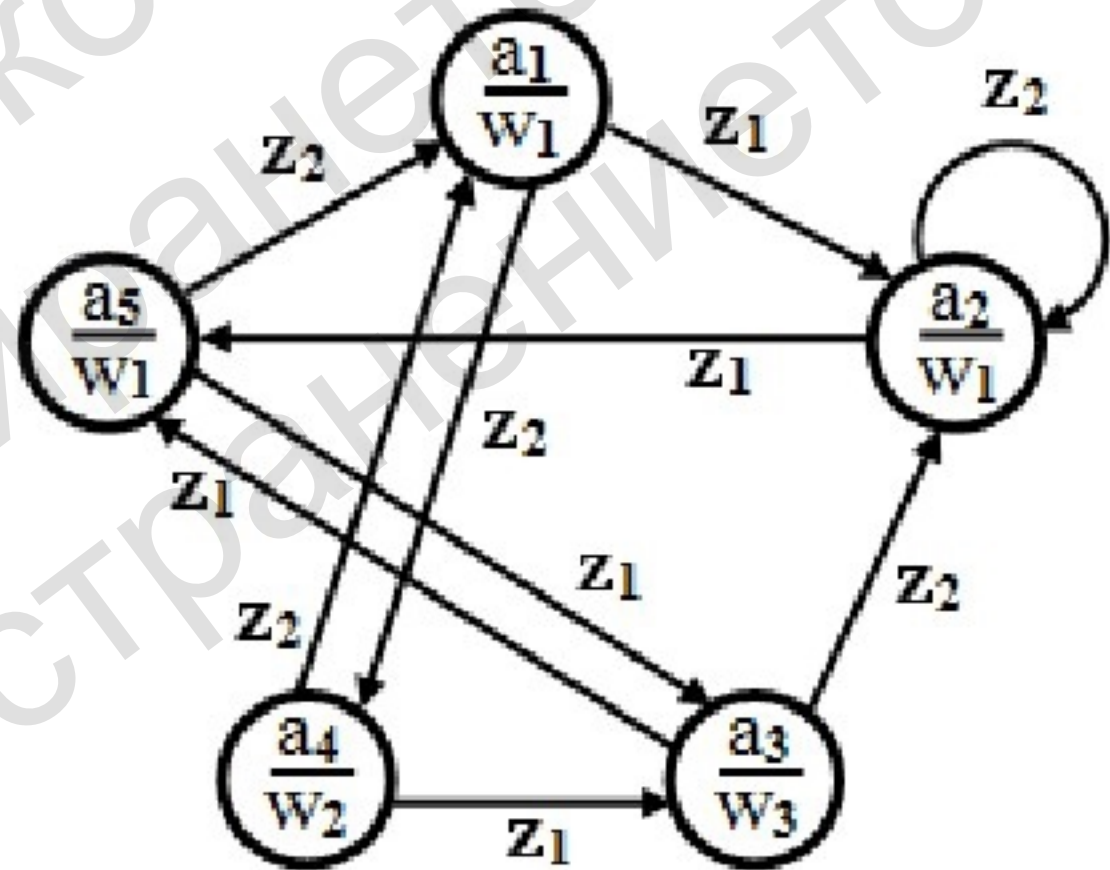


# Представяне на абстрактните автомати

- Графично представяне

Напълно определен автомат на Мур

$\delta$	$a_1$	$a_2$	$a_3$	$a_4$	$a_5$
$z_1$	$a_2$	$a_5$	$a_5$	$a_3$	$a_3$
$z_2$	$a_4$	$a_2$	$a_2$	$a_1$	$a_1$
$\lambda$	$w_1$	$w_1$	$w_3$	$w_2$	$w_1$



# Еквивалентни автомати. Връзка между моделите на автоматите на Мили и Мур

- **Определение:**

*Два напълно определени автомата  $S_A$  и  $S_B$ , които имат еднакви входни и изходни азбуки, се наричат **еквивалентни**, ако, след като като са установени в начално състояние, на една и съща, произволна входна дума реагират с една и съща изходна дума.*

## **Еквивалентни автомати. Връзка между моделите на автоматите на Мили и Мур**

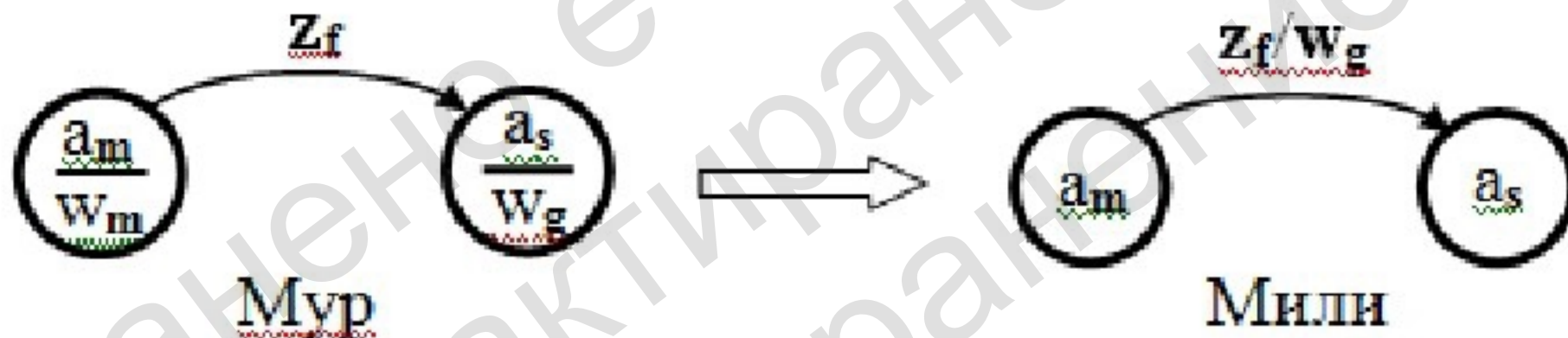
- За всеки автомат на Мили съществува еквивалентен автомат на Мур и обратно.**

Забранено е копирането и редактирането!  
разпространението!

# Еквивалентни автомати. Връзка между моделите на автоматите на Мили и Мур

- Трансформиране на автомат на Мур в еквивалентен автомат на Мили

Правило:

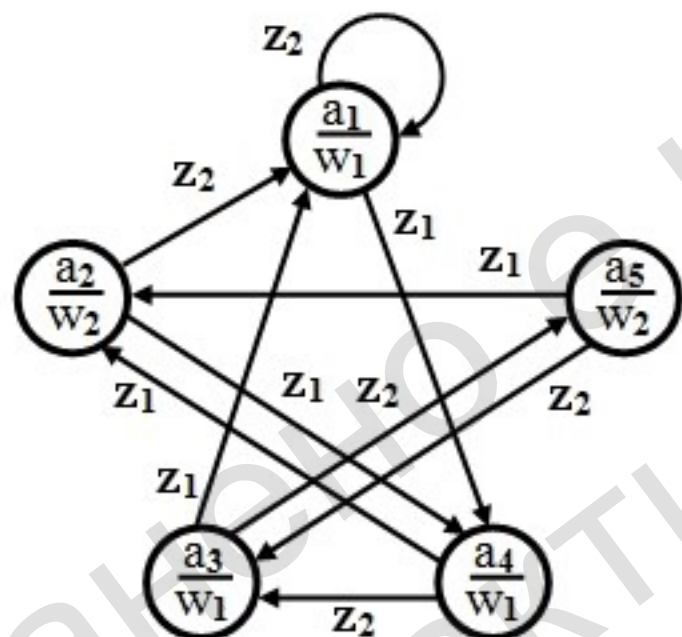


- ✓ Броят на състоянията се запазва.
- ✓ Изходните реакции, съответстващи на дадено състояние (в автомата на Мур), се изнасят върху входящите дъги (в автомата на Мили).

# Еквивалентни автомати. Връзка между моделите на автоматите на Мили и Мур

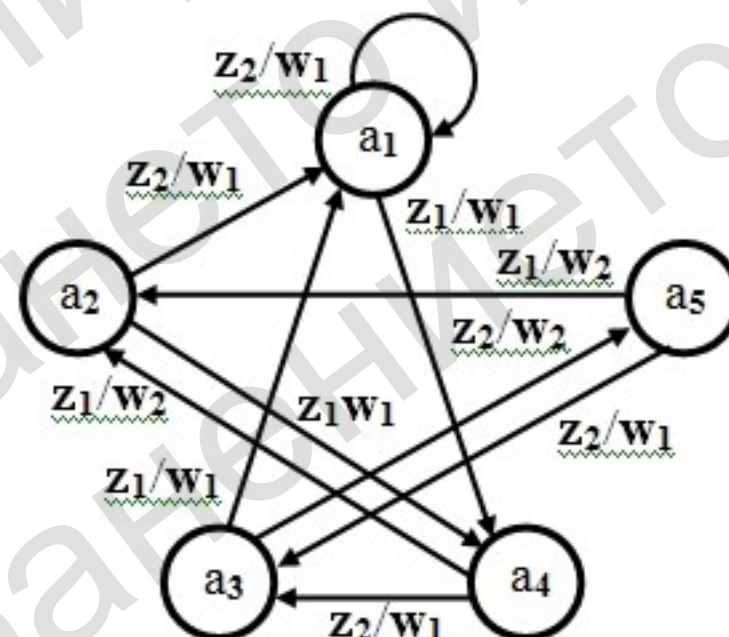
- Трансформиране на автомат на Мур в еквивалентен автомат на Мили

Пример:



автомат на Мур

≡



автомат на Мили

Проверка за еквивалентност

автомат на Мур

$z$	$z_1$	$z_2$	$z_2$	$z_1$	$z_2$	$z_2$	$z_1$	
$a$	$a_1$	$a_4$	$a_3$	$a_5$	$a_2$	$a_1$	$a_1$	$a_4$
$w$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_2$	$w_2$	$w_1$	$w_1$	$w_1$

$\underbrace{\hspace{10em}}_k$

автомат на Мили

$z$	$z_1$	$z_2$	$z_2$	$z_1$	$z_2$	$z_2$	$z_1$	
$a$	$a_1$	$a_4$	$a_3$	$a_5$	$a_2$	$a_1$	$a_1$	$a_4$
$w$	$w_1$	$w_1$	$w_2$	$w_2$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	

$\underbrace{\hspace{10em}}_k$

# Еквивалентни автомати. Връзка между моделите на автоматите на Мили и Мур

- Трансформиране на автомат на Мили в еквивалентен автомат на Мур

Правило:



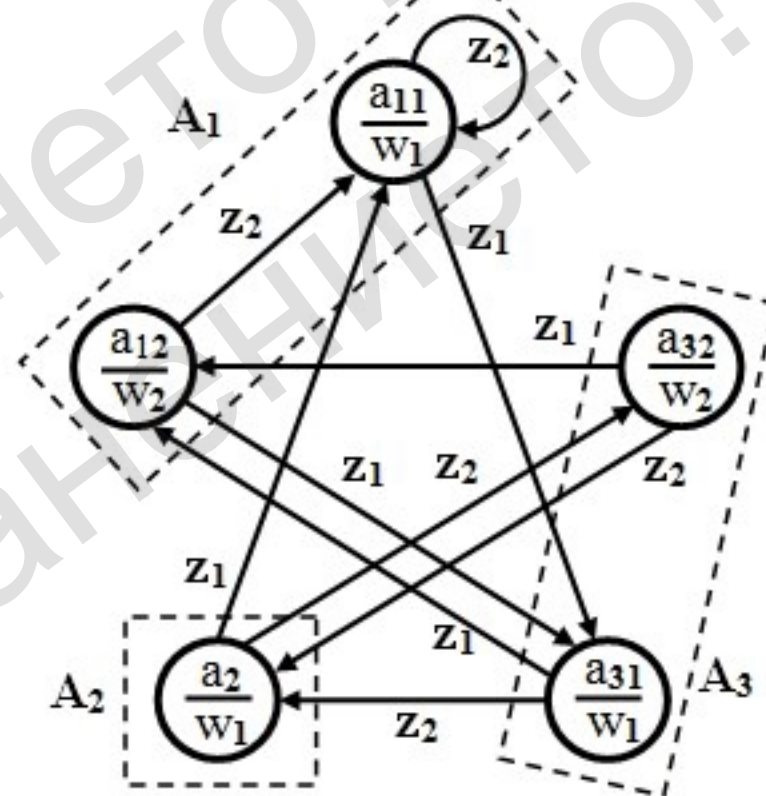
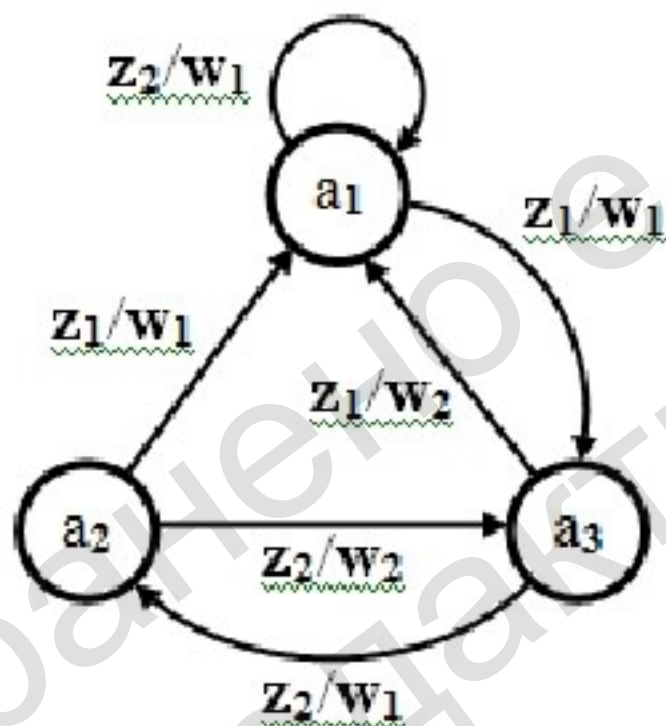
Всяко състояние от автомата на Мили се трансформира в толкова нови еквивалентни състояния от автомата на Мур, колкото са различните изходни реакции, записани върху входящите в състоянието дъги.



# Еквивалентни автомати. Връзка между моделите на автоматите на Мили и Мур

- Трансформиране на автомат на Мили в еквивалентен автомат на Мур

Пример:



Проверка за еквивалентност

за автомата на Мили

$z$	$z_1$	$z_2$	$z_1$	$z_2$	$z_1$	$z_2$	$z_2$	$z_1$	
$a$	$a_1$	$a_3$	$a_2$	$a_1$	$a_1$	$a_3$	$a_2$	$a_3$	$a_1$
$w$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_2$	$w_2$	

за автомата на Мур

$z$	$z_1$	$z_2$	$z_1$	$z_2$	$z_1$	$z_2$	$z_2$	$z_1$	
$a$	$a_{11}$	$a_{31}$	$a_2$	$a_{11}$	$a_{11}$	$a_{31}$	$a_2$	$a_{32}$	$a_{12}$
$w$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_1$	$w_2$	$w_2$

**Минимизиране на броя на състоянията на АА**

Забранено е копирането,  
редактирането и  
разпространението!